

Corrigé du CCMM231

1 Exercice 1

1. Calculer sous forme factorisée le déterminant suivant :

$$D = \begin{vmatrix} x & 1 & 2 & 3 \\ 1 & x & 2 & 3 \\ 1 & 2 & x & 3 \\ 1 & 2 & 3 & x \end{vmatrix}$$

On additionne toutes les autres colonnes à la première et on factorise par $x + 6$ on obtient :

$$D = (x + 5) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & x & 2 & 3 \\ 1 & 2 & x & 3 \\ 1 & 2 & 3 & x \end{vmatrix}$$

On soustrait la première ligne aux autres lignes :

$$D = (x + 5) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & x - 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & x - 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & x - 3 \end{vmatrix}$$

En développant par rapport à la première colonne, on obtient un déterminant d'une matrice triangulaire inférieure; d'où le résultat :

$$D = (x + 5)(x - 1)(x - 2)(x - 3)$$

2. On considère le déterminant de la matrice tridiagonale d'ordre n suivant :

$$D_n = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 2 \end{vmatrix}$$

- (a) Calculer D_2 et D_3

$$D_2 = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 3$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix}. \text{ On développe par rapport à la première colonne :}$$

$$D_3 = 2 \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} - 1 \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 4$$

- (b) Montrer que :

$$\forall n \geq 3, \quad D_n = 2D_{n-1} - D_{n-2}$$

Un développement par rapport à la première colonne donne le résultat :

$$D_n = 2D_{n-1} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & & & & & 1 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Puis un développement par rapport à la première ligne donne le résultat de récurrence demandée.

(c) En déduire D_n en fonction de n .

(D_n) est une suite récurrente d'ordre 2 dont la relation de récurrence s'écrit : $r^2 - 2r + 1 = 0$ qui admet une solution unique $r_0 = 1$. D'où le résultat : $D_n = An + B$. Les valeurs de D_2 et de D_3 permettent d'obtenir $A = B = 1$. Ainsi $D_n = n + 1$

2 Exercice 2

Soit l'espace vectoriel \mathbb{R}^3 dont la base canonique est $\mathcal{B} = (e_1; e_2; e_3)$, avec :

$e_1 = (1; 0; 0)$, $e_2 = (0; 1; 0)$, $e_3 = (0; 0; 1)$.

L'endomorphisme identité de \mathbb{R}^3 est noté Id .

On considère l'endomorphisme f de \mathbb{R}^3 défini par :

$$\forall j \in \{1, 2, 3\}, \quad f(e_j) = \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq j}}^3 e_k$$

1. Préciser la matrice A de f dans la base \mathcal{B} On a : $f(e_1) = e_2 + e_3$, $f(e_2) = e_1 + e_3$ et $f(e_3) = e_1 + e_2$. D'où

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

2. Soit D la droite vectorielle de vecteur directeur $u_D = e_1 + e_2 + e_3$. Calculer $f(u_D)$

Un calcul simple donne : $f(u_D) = 2u_D$

3. On note g l'endomorphisme définie par $g = f + Id$.

(a) Préciser l'image de g . En déduire la dimension du noyau H de g .

La matrice de g dans la base \mathcal{B} s'écrit :

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Ainsi l'ensemble image de g est $Vect(u_D)$, puis par le théorème du rang on obtient : $\dim H = \dim \mathbb{R}^3 - \text{rang} g = 2$

(b) Calculer $f(h)$ pour tout vecteur $h \in H$.

Pour tout vecteur $h \in H$, on a : $f(h) = g(h) - Id(h) = -h$

4. Montrer que D et H sont supplémentaires.

On a $\dim D + \dim H = \dim \mathbb{R}^3$, puis si $x \in D \cup H$, on a

$x = ku_D$, $k \in \mathbb{R}$ et $f(x) = -x$. Or $f(x) = kf(u_D) = 2ku_D$.

D'où $-ku_D = 2ku_D$, donc $k = 0$ et $x = 0$, soit $D \cap H \subset \{0\}$. L'inclusion réciproque est évidente du fait que $D \cap H$ est un s.e.v. Ainsi : $D \oplus H = \mathbb{R}^3$

5. Soit (v_1, v_2) une base de H .

(a) Déterminer la matrice de f dans la base $\mathcal{C} = (u_D, v_1, v_2)$.

On a déjà vu que $f(u_D) = 2u_D$, puis $f(v_1) = -v_1$ et $f(v_2) = -v_2$ d'après 3.(b). D'où la matrice, A' , de f dans la base $\mathcal{C} = (u_D, v_1, v_2)$:

$$A' = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

- (b) Démontrer qu'il existe deux réels a_2 et b_2 que l'on déterminera, tels que :

$$f^2 = a_2 f + b_2 Id \text{ où } f^2 = f \circ f$$

En raisonnant dans la nouvelle base, on a :

$$A'^2 = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Donc : $A'^2 = A' + 2I_3$, soit $a_2 = 1$ et $b_2 = 2$

- (c) Démontrer que pour tout $p \in \mathbb{N}^*$, il existe deux entiers a_p et b_p que l'on déterminera en fonction de p , tels que :

$$f^p = a_p f + b_p Id \text{ où } f^p = f \circ f^{p-1}$$

En procédant comme dans la question précédente :

$$A'^p = \begin{pmatrix} 2^p & 0 & 0 \\ 0 & (-1)^p & 0 \\ 0 & 0 & (-1)^p \end{pmatrix} = a_p \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} + b_p \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{D'où le système : } \begin{cases} 2a_p + b_p = 2^p \\ -a_p + b_p = (-1)^p \end{cases} \text{ qui donne } a_p = \frac{2^p - (-1)^p}{3} \text{ et } b_p = \frac{2^p + 2(-1)^p}{3}$$

3 Exercice 3

Soit $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ l'espace vectoriel des matrices carrées d'ordre $n \geq 2$

et soit S une matrice de cet espace vérifiant $S^2 = I_n$ (I_n étant la matrice unité).

On pose $\mathcal{C} = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \text{ telles que } SM = MS\}$ et $\mathcal{A} = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \text{ telles que } SM = -MS\}$

1. Démontrer que \mathcal{C} et \mathcal{A} sont des sous-espaces vectoriels de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

On a : $S0 = 0S = 0$ donc la matrice nulle appartient à \mathcal{C} . De même si M et M' sont deux éléments de \mathcal{C} et si $a, b \in \mathbb{R}$ on a :

$$S(aM + M') = aSM + SM' = aMS + M'S = (aM + M')S$$

Donc $aM + M' \in \mathcal{C}$ et on procède de la même façon pour montrer que \mathcal{A} est un sev.

2. Soit M un élément de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, démontrer que $M_1 = \frac{1}{2}(M + SMS) \in \mathcal{C}$ et que $M_2 = \frac{1}{2}(M - SMS) \in \mathcal{A}$.

On a :

$$M_1 S = \frac{1}{2}(MS + SMS^2) = \frac{1}{2}(S^2 MS + SM) = \frac{1}{2}S(SMS + M) = SM_1$$

De même :

$$M_2 S = \frac{1}{2}(MS - SMS^2) = \frac{1}{2}(S^2 MS - SM) = \frac{1}{2}S(SMS - M) = -SM_2$$

Ainsi $M_1 \in \mathcal{C}$ et $M_2 \in \mathcal{A}$.

3. En déduire que \mathcal{C} et \mathcal{A} sont supplémentaires dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

On vérifié que \mathcal{C} et \mathcal{A} sont deux s.e.v de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ donc $\mathcal{C} + \mathcal{A} \subset \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Réciproquement, si $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, on a : $M = \frac{1}{2}(M + SMS) + \frac{1}{2}(M - SMS)$, donc d'après la question précédente : $\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \subset \mathcal{C} + \mathcal{A}$.

Maintenant si $M \in \mathcal{C} \cap \mathcal{A}$, on :

$M = S^2 M = SMS = S(-MS) = -SMS$ soit $M = 0$, ainsi $\mathcal{C} \cap \mathcal{A} = \{0\}$, car $\{0\}$ est d'une manière évidente inclus dans $\mathcal{C} \cap \mathcal{A}$

4. Soit Φ l'application définie dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ par :

$$\forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad \Phi(M) = SMS$$

Justifier que Φ est une symétrie vectorielle dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et retrouver la supplémentarité précédente.

$\forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad \Phi^2(M) = SSMS = M = Id(M)$, soit $\Phi^2 = Id$. Ainsi Φ est une involution et d'après le cours on a montré que dans ce cas Φ est une symétrie par rapport $Ker(\Phi - Id)$ parallèlement à $Ker(\Phi + Id)$ et que ces deux s.e.v sont supplémentaires.

Or $M \in \mathcal{C} \Leftrightarrow SM = MS \Leftrightarrow SMS = M \Leftrightarrow M \in Ker(\Phi - Id)$.

Et $M \in \mathcal{A} \Leftrightarrow SM = -MS \Leftrightarrow SMS = -M \Leftrightarrow M \in Ker(\Phi + Id)$.

D'où la supplémentarité de la question précédente.

4 QCM

Nom.....Prénom.....

Pour chaque question cocher la bonne ou les bonnes réponse(s).

Dans tout l'exercice, on suppose que E est un espace vectoriel de dimension finie n et $f \in \mathcal{L}(E)$.

Questions	Réponses
1. si $\text{Ker}(f) \neq 0$ alors	<input type="checkbox"/> $\det(f) \neq 0$ <input type="checkbox"/> f non injective <input type="checkbox"/> f non surjective
2. Le déterminant de $f^2 = f \circ f$ est égal à	<input type="checkbox"/> $(\det(f))^2$ <input type="checkbox"/> $2\det(f)$ <input type="checkbox"/> $\frac{1}{2}\det(f)$
3. Si f est un projecteur de E , alors	<input type="checkbox"/> $E = \text{Ker}(f) \oplus \text{Im}(f)$ <input type="checkbox"/> f est bijective <input type="checkbox"/> f est une projection sur $\text{Im}(f)$ parallèlement à $\text{Ker}(f)$
4. si $f \circ f = 0$ alors	<input type="checkbox"/> $\det(f) = 0$ <input type="checkbox"/> $\text{Im}(f) \subset \text{Ker}(f)$ <input type="checkbox"/> $\text{Ker}(f) \subset \text{Im}(f)$
5. Si f est un projecteur de E , alors	<input type="checkbox"/> $\det(f) = 1$ <input type="checkbox"/> $\det(f) = 0$ <input type="checkbox"/> Si $y \in \text{Im}(f)$ alors $f(y) = y$
6. Si f est une symétrie de E , alors	<input type="checkbox"/> $\det(f) = 1$ <input type="checkbox"/> $\det(f) = -1$ <input type="checkbox"/> $\det(f) = 0$